

該当刷数	頁	箇所	誤	正
1,2	32	式(2.80) 右辺分母	$4s^3 + 11s^2 + 9s + 1$	$4s^3 + 11s^2 + 10s + 1$
1,2	32	式(2.83) 右辺	$= 1$	$= 2$
1,2	33	式(2.87) 右辺	$= 1$	$= 2$
1,2	33	式(2.87) の下1行目	$F_2(s)$ $= F(s) - 1/(s+1)^3 (= \dots)$	$F_2(s)$ $= F(s) - 2/(s+1)^3 (= \dots)$
1~4	68	式(3.85) の3行目	$+\xi\sqrt{1-\zeta^2} \cos(\dots)$	$+\xi \cos(\dots)$
1~4	69	式(3.87) の2行目	$= k \left\{ 1 + \frac{1}{\sqrt{1-\zeta^2}} e^{-\zeta\omega_n t} \left[\dots \right. \right.$	$= K \left\{ 1 + \frac{1}{\sqrt{1-\zeta^2}} e^{-\zeta\omega_n t} \left[\dots \right. \right.$
1~4	76	1行目	電氣子電流	電機子電流
1,2	77	図3.29(a) 左上, 右上, 右下	$\theta(s), \theta_d(s), \theta(s)$	$\Theta(s), \Theta_d(s), \Theta(s)$ シータを大文字, 立体にする
1,2	80	7行目	$Y = G_2(s)(G_1(s)X)$ $= (G_1(s)G_2(s))X$	$Y = G_1(s)(G_2(s)U)$ $= (G_1(s)G_2(s))U$
1,2	80	8行目	$Y = G_1(s)X \pm G_2(s)X$ $= (G_1(s) \pm G_2(s))X$	$Y = G_1(s)U \pm G_2(s)U$ $= (G_1(s) \pm G_2(s))U$
1	80	図3.33 左上		
1	81	図3.34(a), (b) 左上		
1	81	図3.34(a), (b) 右下		
1	103	下から4行目 の式	$-\pi/4$	$-\pi/2$
1~4	104	下から9行目 の式	$\dots \cong -20 \dots$	$\dots = -20 \dots$
1~4	104	下から1行目	$\zeta < 1/\sqrt{2}$	$\zeta < 1/\sqrt{2}$
1~4	108	8行目	$\phi_i(j\omega)$	$\phi_i(\omega)$
1~4	121	式(4.67)の 下2, 3行目	\dots 場合は l と $a_0 \dots$ 虚軸 または実軸に平行な \dots	\dots 場合は $a_0 \dots$ 虚軸に 平行な \dots
1	142	上から 10, 13行目	定理5.1	定理5.2
1~4	182	下から1行目	標準形(3.45)	標準形(3.46)
1~4	183	図6.4		

該当刷数	頁	箇所	誤	正
1～4	183	1, 2行目	また式(3.49)に示したように、 2次系の場合の極は	また $0 < \zeta < 1$ の場合には式(3.49) に示したように、2次系の極が
1～4	183	式(6.3) の右辺	$-\omega_n(\zeta \mp \sqrt{\zeta^2 - 1})$	$-\omega_n(\zeta \mp j\sqrt{1 - \zeta^2})$
1～4	186	脚注の1行目	円弧上の点については、...	円弧上の点については、...
1～4	193	式(6.24)	$\dots = (K_s - 5\omega_s^2) + j(6 - \omega_s^2)$ =...	$\dots = (K_s - 5\omega_s^2) + j\omega_s(6 - \omega_s^2)$ =...
1～4	194	式(6.26)の 下2行目	式6.26	式(6.26)
1,2	193	8行目	$\{1, 5, 6-5/k, K\}$	$\{1, 5, 6-5/K, K\}$
1～4	211	式(7.20)の分子の (カッコ)の中	$\dots + a_{n-l-1}s^{n-1} + \dots$	$\dots + a_{n-l-1}s^{n-1-1} + \dots$
1,2	213	式(7.22)と(7.23) の第2項の分子	$1+8/[s(s^2+s+2)]$	$1+1/[s(s^2+s+2)]$
1～4	230	4行目	$\dots(\omega_s \cong 2.8) \dots$ の約3.5倍と...	$\dots(\omega_s \cong 2.7) \dots$ の約3.4倍と...
1～4	233 235	図8.14および 図8.17の(b) の縦軸	$y_s(t)$	$y(t)$
1～4	234	9行目	($K_3=5.4$ とする)	(K_3 は例8.2の式(8.7)と整合するよう に $K_3=5.4/2.1$ ととる)
1～4	236	10行目, 15行目の $G_F(s) =$ の分子	$G_F(s) = 1/(\dots)$	$G_F(s) = K_c/(\dots)$
1～4	236	16行目	$K_T = 2\omega_n - 1$	$K_T = 2\zeta\omega_n - 1$
1～4	239	式(8.16)	$= 3.735$	$= 3.7$
1～4	239	式(8.17)	$= 0.562$	$= 0.55$
1～4	240	式(8.18)	$T_I = 2.25, T_D = 0.5625$	$T_I = 2.2, T_D = 0.55$
1～3	271	演習問題略解 7.2	冒頭の「7.2」と「 $E(s) = U(s) - Y(s)$ 」の間に以下の文章を追加する。 図7.19のような非直結フィードバック制御系に対しても、図7.10の直結 フィードバック制御系の場合と同様に、定常偏差は目標入力 $u(t)$ と出力 $y(t)$ 間の偏差 $e(t) = u(t) - y(t)$ の、時間が十分に経過したときの定常値 として定義される。したがって	

①～④

最新の正誤表がコロナ社ホームページにある場合がございます。
下記URLにアクセスして[キーワード検索]に書名を入力して下さい。
<http://www.coronasha.co.jp>